

OBSERVACIONES AL INFORME PRELIMINAR DE EVALUACION

INVITACION PÚBLICA 032 DE 2022

“SUMINISTRO ROBOTS INDUSTRIALES CON DESTINO A PROYECTO DEL SGR, BPIN
N°2020000100114, DENOMINADO FORTALECIMIENTO DEL ECOSISTEMA DE
INVESTIGACIÓN CIENTÍFICA PARA CTEI EN LA UPTC ISPACIO SOGAMOSO”, SEGÚN
CDP DE SPGR No. 11822.”



Uptc
Universidad Pedagógica y
Tecnológica de Colombia

RECTORÍA
COMITÉ DE LICITACIONES Y CONTRATOS
TUNJA, VEINTICUATRO (24) DE JUNIO DE 2022
UNIVERSIDAD PEDAGÓGICA Y TECNOLÓGICA DE COLOMBIA

DEMPRO

PROPUESTA INVITACIÓN PÚBLICA No. 32 DE 2022 - OFERENTE DETENCION EMPAQUES Y PROCESOS SAS (DEMPRO) - PARTE I

Diego Aldana <diego.aldana@dempro.co>

23 de junio de 2022, 12:57

Para: Departamento de contratación <contratacion@uptc.edu.co>, ADMINISTRATIVA@uptc.edu.co, Liliana Fernandez Samaca <liliana.fernandez@uptc.edu.co>

Cc: Norman Ibañez <gerencia.tecnica@dempro.co>, Luisa Fernanda Diaz Ulloa <gerencia@dempro.co>, Jeimmy Carolina Rodriguez <jeimmy.rodriguez@dempro.co>

SOLICITUD REVISION TECNICA OFERENTE 3-11 INVERSIONES

Estimados buenas tardes

Haciendo una revisión de lo ofertado por el oferente 3-11 INVERSIONES S.A y recordando la solicitud de modificar la descripción del robot que ellos pidieron en su momento, notamos varias inconsistencias las cuales solicitamos sean revisadas por el departamento técnico de la Universidad, ya que con la información oficial del fabricante que se encuentra en la página el oferente será NO Admisible técnicamente.

Solicitud de ellos y respuesta de la Universidad

	Robot 1.	
2	<p>OBSERVACIÓN 2: Solicitamos respetuosamente a la entidad sea ajustado el parámetro que se solicita para este ítem en particular el cual corresponde a la repetibilidad solicitada la cual en la ficha técnica es de 0.02 mm de la siguiente manera: "REPETIBILIDAD DE 0.02 mm +/- 0.01 mm", esto con la finalidad de permitir una mayor pluralidad de oferentes y no sesgar la selección del equipo a un único proponente.</p>	No se acepta la solicitud, se mantiene el parámetro de repetibilidad en 0.02 mm.

Al revisar el archivo 22. FICHA TECNICA DE LOS ELEMENTOS 311, colocan una descripción creada sin formato o membrete del fabricante, la cual no da sustento a una descarga de la página del fabricante. Y esta descripción es exactamente igual a la requerida por el pliego final.

En el archivo 23. ITEM 1 EV6-900 Performance parameters of six axis robot (2)(1), hay una ficha técnica la cual se ajusta a la descripción dada por el pliego y que tampoco tiene un formato o membrete del fabricante, pero al descargarla de la página del proveedor es diferente a lo visualizado en el archivo, en específico el ítem de Repetibilidad.

https://www.evrobot.com/6kg-payload-915mm-reaching-distance-6-axis-robot_p168.html

Maximum speed	axis 1	337.5°/s
	axis 2	270°/s
	axis 3	375°/s
	axis 4	300°/s
	axis 5	375°/s
	axis 6	468°/s
Repeated Positioning Accuracy		±0.03mm
Maximum reaching distance		915mm
Robot body weight		60kg
Installation mode		Ground or upside down mounting

El dato observado en la página del fabricante se ajusta a la solicitud hecha por el oferente en el momento inicial de las observaciones donde no fue aceptada la modificación la repetibilidad del robot requerida en los pliegos.

Damos como observación por parte de nuestro departamento de ingeniería, que la ficha técnica suministrada por el oferente es diferente a la real descargada directamente por el fabricante. En ese orden de ideas no cumplirían técnicamente lo solicitado en la licitación por parte de la Universidad.

Para el robot 2 también encontramos inconsistencias

En el pliego solicita lo siguiente

2	ROBOT 2: Robot Industrial vertical de 6 ejes último modelo con capacidad de carga de hasta 10 Kg, alcance horizontal mayor o igual a 1100 mm radio, repetibilidad mayor o igual a 0.1mm. Incluye controlador con entradas y salidas digitales, consola de programación táctil, juego de cables, herramientas, software necesario para su programación y operación. Además de capacitaciones internacionales y nacionales por parte del proveedor y del fabricante para al menos una persona por robot. PERIFÉRICOS: Gripper neumático, tipo pinza, dos dedos, mecanizados necesarios, brida, acople robot, dedos gripper.	UNIDAD	1
---	--	--------	---

El oferente envía la siguiente información del robot en el archivo 24. ITEM 2 EV10-1450 Performance parameters of six axis robot

Robot model	EV10-1450
Function	Material handling, 3C products
Total axes	6
Payload	10kg
Position repeat accuracy	±0.05mm

De igual manera se puede constatar que es información diferente constatada a la del fabricante

https://www.evsrobot.com/10kg-payload-1450mm-reaching-distance-6-axis-robot_p167.html

Robot model	EV10-1450
Function	Material handling
Total axes	6
Payload	10kg
Position repeat accuracy	±0.08mm

Se modificó de 0,08 a 0,05 la repetibilidad

Solicitamos de la manera más respetuosa sea verificado nuevamente la validez técnica de los elementos ofertados por el oferente 3-11 INVERSIONES S.A, debido a que encontramos diferencias importantes que se habían evaluado en el momento de estudio de mercado.

Para DEMPRO, nos parecería una falta grave en el proceso licitatorio con una entidad pública, que la información haya sido cambiada intencionalmente y no por error.

Quedamos atentos a cualquier comentario

[El texto citado está oculto]

[El texto citado está oculto]

AVISO DE CONFIDENCIALIDAD: Este mensaje y sus adjuntos se dirigen exclusivamente a su destinatario, puede contener información privilegiada o confidencial y es para uso exclusivo de la persona o entidad de destino. Si no es usted, el destinatario indicado, queda notificado de que la lectura, utilización, divulgación y/o copia sin autorización puede estar prohibida en virtud de la legislación vigente. Si ha recibido este mensaje por error, le rogamos que nos lo comunique inmediatamente por esta misma vía y proceda a su destrucción.

CONFIDENTIALITY NOTICE: The information contained in this transmission is privileged and confidential information intended only for the use of the individual or entity named above. If the reader of this message is not the intended recipient, you are hereby notified that any dissemination, distribution or copying of this communication is strictly prohibited. If you have received this transmission in error, do not read it. Please immediately reply to the sender that you have received this communication in error and then delete it.

[El texto citado está oculto]